

servoLINE

Eigenschaften

- kompakte permanenterregte Synchron-Servomotoren
- sinusförmig induzierte Spannung für exzellente Rundlaufeigenschaften
- Einsatz hochenergetischer NdFeB- Magnete
- Schutzart IP 64 – Option IP 65
- lange Lebensdauer der Motoren durch Ausführung der Isolierstoffe in Klasse 180 (H) und Ausnutzung in Klasse 155 (F)
- glattes Wellenende – Option Passfeder
- Baukastensystem ermöglicht eine schnelle Umsetzung mechanischer Anpassungen
- vielfältige Optionen möglich (Haltebremse, Getriebeanbau, andere Messsysteme, Wicklungsvarianten, elektronisches Typenschild, u.v.m.)

	<i>classicLINE</i>	<i>dynamicLINE</i>	<i>powerLINE</i>
Besonderheiten	<ul style="list-style-type: none"> • Magnetgeometrie optimiert für hohe Impulsdrehmomente • 6-polig • UL/CSA zertifiziert 	<ul style="list-style-type: none"> • vergossener Stator für eine optimale Wärmeabfuhr der Wicklung auf das Gehäuse und als mechanischer Schutz der Wicklungsdrähte gegen Vibrationen • (6-) 8-polig • UL/CSA zertifiziert 	<ul style="list-style-type: none"> • Einzelzahn-Wicklung mit perfekt abgestimmten Magnetdesign für eine hohe Leistungsdichte • optionales Einkabelinterface mit DSL-Schnittstelle • vergossener Stator • (6-) 10-polig • UL-Zertifizierung in Vorbereitung
Vorteile	<ul style="list-style-type: none"> • 5-fache Überlastfähigkeit • optionaler Betrieb mit Fremdlüfter zur Leistungssteigerung 	<ul style="list-style-type: none"> • kleines Trägheitsmoment • durchgehend glatte Gehäuseoberfläche für einfache Reinigung 	<ul style="list-style-type: none"> • extrem kompakte Bauform • optionaler Betrieb mit Fremdlüfter zur Leistungssteigerung
Einsatzgebiete	<ul style="list-style-type: none"> • Metallverarbeitungsmaschinen • allgemeiner Maschinenbau • Handlingsysteme • Servopressen 	<ul style="list-style-type: none"> • Holzverarbeitungsmaschinen • Textilmaschinen • Sondermaschinenbau • Lebensmittelverarbeitung • Reinraumanwendungen 	<ul style="list-style-type: none"> • Kunststoffbearbeitung • Robotertechnik • Sondermaschinenbau • Autonome Transportsysteme • energieeffiziente Antriebe

Änderungen der Angaben in diesem Katalog, insbesondere der technischen Daten, Abmessungen und Massen, bleiben jederzeit vorbehalten. Abbildungen sind unverbindlich.



WITTUR Electric
Drives GmbH



YOUR GLOBAL PARTNER FOR SERVO MOTORS,
AND GEARLESS ELEVATOR MACHINES



wittur-drives.de



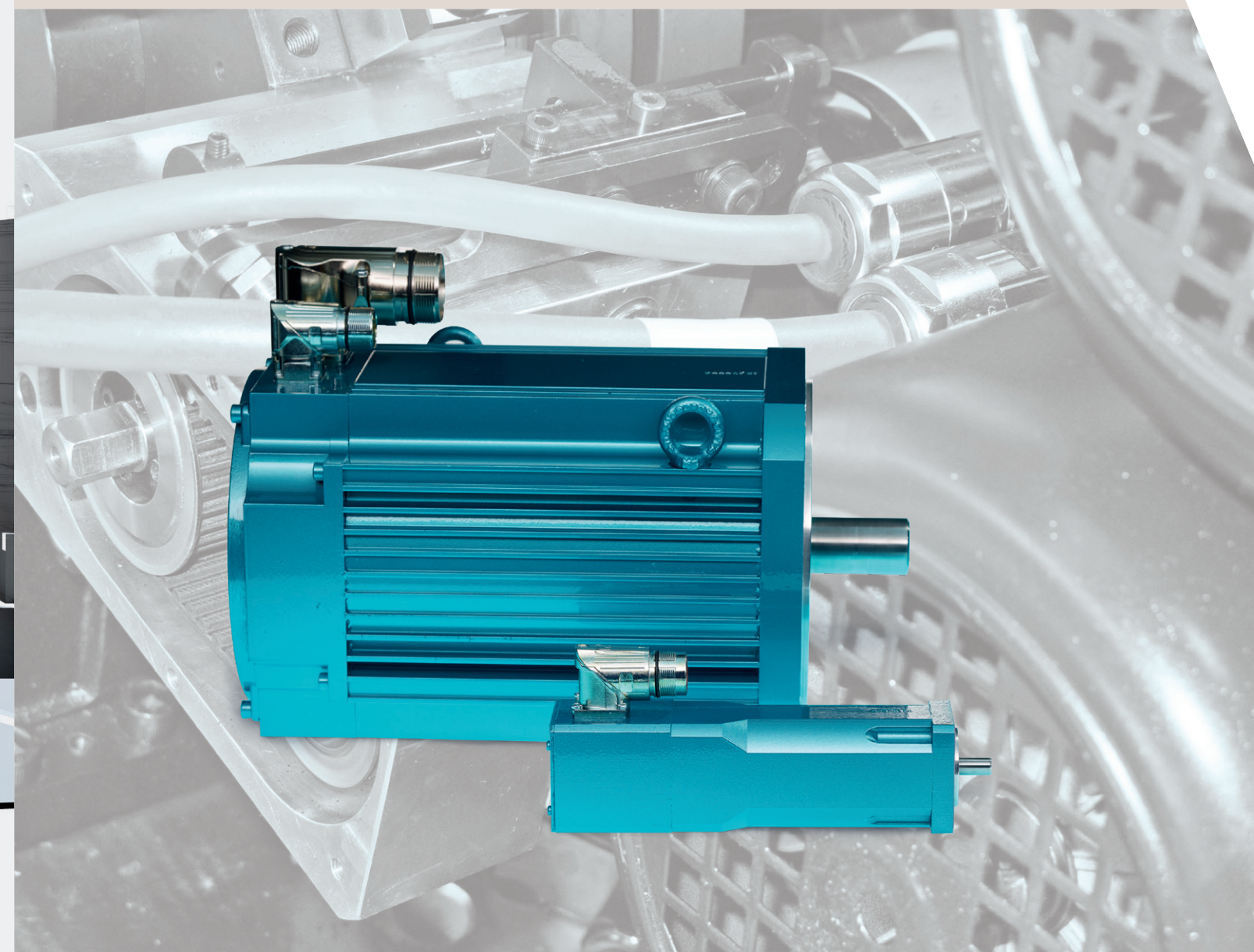
ADVANCING THE ELEVATOR INDUSTRY

www.wittur.com



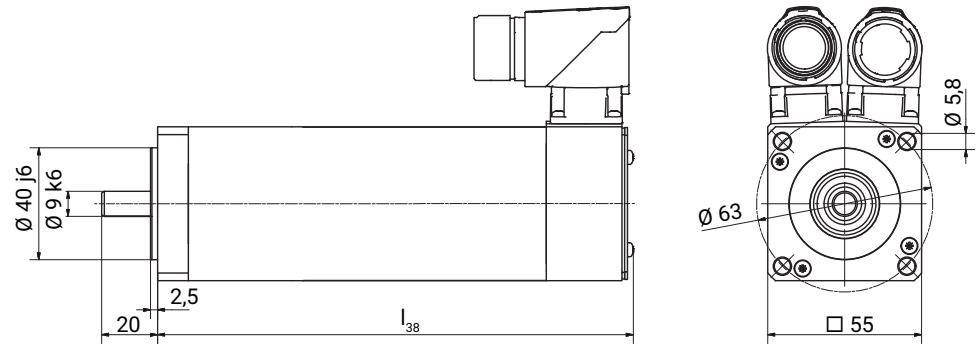
servoLINE

SYNCHRON-SERVOMOTOREN



fl_servoline_DE.ed 16. Feb 2023

ADVANCING THE ELEVATOR INDUSTRY

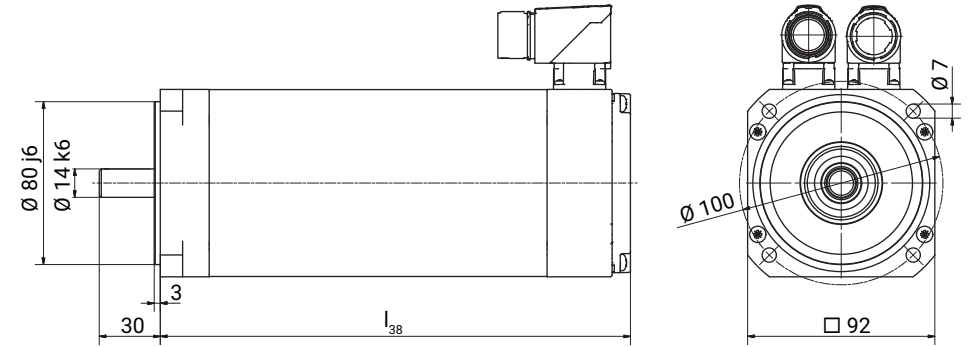


servoLINE

□ 55 mm

		[Nm]	classicLINE				dynamicLINE				powerLINE		
			GM 4-				DUM 6-				GM 8-		
			05.1	05.2	05.3	05.4	A1	A2	A3	A4	05.1	05.2	05.3
Stillstandsrehmoment	M_{d0}	[Nm]	0,34	0,50	0,66	1,0	0,47	0,66	0,87	1,14	0,47	0,87	1,20
Stillstandsstrom	I_{d0}	[A]	0,85	1,0	1,2	1,6	0,94	1,24	1,43	1,55	1,0	1,5	1,8
Bemessungsdrehzahl	n_N	[rpm]	6.000				6.000				6.000		
Bemessungsdrehmoment	M_{dN}	[Nm]	0,32	0,48	0,6	0,8	0,43	0,62	0,80	1,05	0,44	0,80	1,05
Bemessungsstrom	I_{dN}	[A]	0,8	0,9	1,1	1,4	0,93	1,16	1,30	1,45	0,9	1,3	1,5
Bemessungsleistung	P_{dN}	[kW]	0,20	0,30	0,38	0,50	0,27	0,39	0,50	0,66	0,28	0,50	0,66
Polzahl	2p		6				6				6		
Baulänge ^{*)}	l_{38}	[mm]	121	133	145	170	121	133	145	170	121	145	170
Läuferträgheitsmoment	J_m	[kgcm ²]	0,14	0,21	0,27	0,40	0,13	0,18	0,23	0,34	0,14	0,27	0,40

^{*)} mit Resolver, ohne Bremse

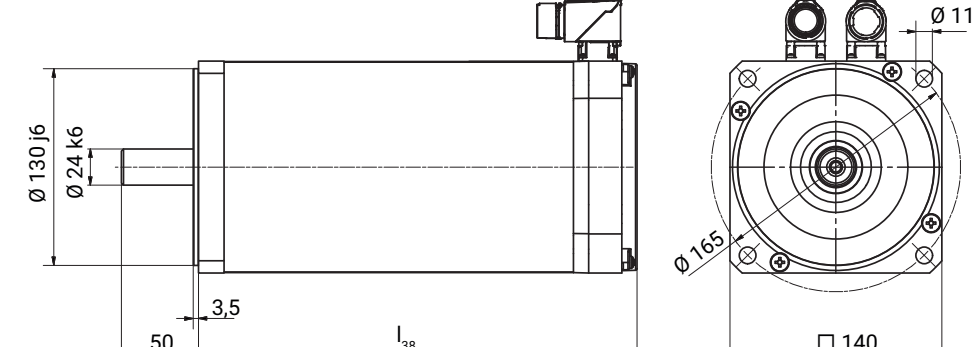


servoLINE

□ 90 mm

		[Nm]	classicLINE			powerLINE		
			RM 4-			RM 8-		
			09.2	09.3	09.4	09.1	09.2	09.3
Stillstandsrehmoment	M_{d0}	[Nm]	2,7	4,5	6,0	3,8	5,6	7,3
Stillstandsstrom	I_{d0}	[A]	3,7	5,6	7,8	6,9	9,2	11,8
Bemessungsdrehzahl	n_N	[rpm]	6.000			6.000		
Bemessungsdrehmoment	M_{dN}	[Nm]	2,0	2,8	3,0	2,7	3,4	4,0
Bemessungsstrom	I_{dN}	[A]	3,0	3,8	4,5	4,9	5,6	6,5
Bemessungsleistung	P_{dN}	[kW]	1,26	1,76	1,88	1,7	2,1	2,5
Polzahl	2p		6			10		
Baulänge ^{*)}	l_{38}	[mm]	183	217	251	180	204	228
Läuferträgheitsmoment	J_m	[kgcm ²]	3,9	5,2	6,6	2,4	3,3	4,3

^{*)} mit Resolver, ohne Bremse

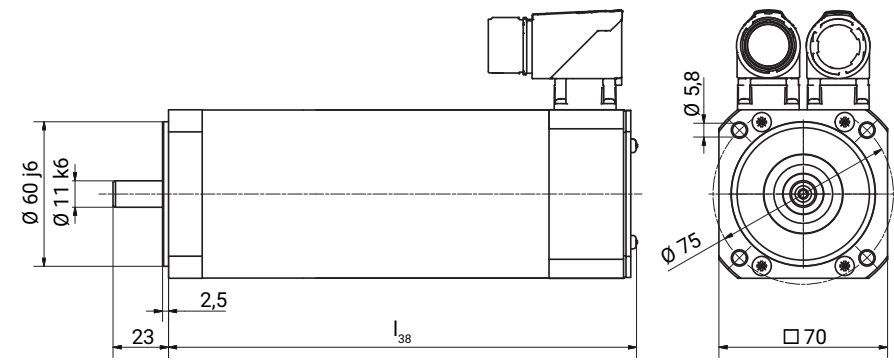


servoLINE

□ 140 mm

		[Nm]	classicLINE			dynamicLINE				powerLINE		
			RM 4-			DUM 6-				RM 8-		
			14.2	14.3	14.4	D1	D2	D3	D4	14.1	14.2	14.3
Stillstandsrehmoment	M_{d0}	[Nm]	14,0	19,0	27,0	8,2	11,6	15,3	18,4	12,4	17,7	24,2
Stillstandsstrom	I_{d0}	[A]	13,1	14,5	18,0	6,0	8,9	11,2	14,0	12,2	16,3	22,6
Bemessungsdrehzahl	n_N	[rpm]	4.000		3.000	3.000				3.000		
Bemessungsdrehmoment	M_{dN}	[Nm]	7,6	8,7	15,5	6,8	9,5	11,9	13,7	8,7	11,2	14,2
Bemessungsstrom	I_{dN}	[A]	7,5	7,0	10,9	4,6	6,7	8,0	9,6	8,6	10,3	13,1
Bemessungsleistung	P_{dN}	[kW]	3,2	3,6	4,9	2,1	3,0	3,8	4,3	2,7	3,5	4,5
Polzahl	2p		6			8				10		
Baulänge ^{*)}	l_{38}	[mm]	255	285	330	203	233	263	293	228	259	290
Läuferträgheitsmoment	J_m	[kgcm ²]	19,5	26,7	36,0	7,9	11,2	14,4	19,5	16,4	23,0	29,6

^{*)} mit Resolver, ohne Bremse

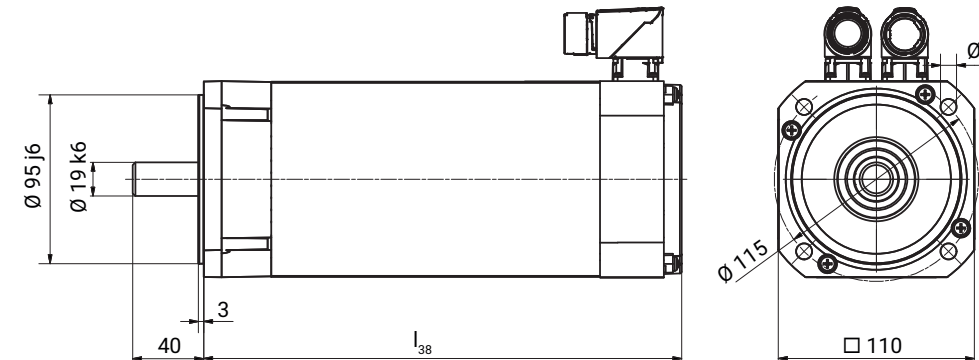


servoLINE

□ 70 mm

		[Nm]	classicLINE			powerLINE		
			GM 4-			GM 8-		
			07.1	07.2	07.3	07.1	07.2	07.3
Stillstandsrehmoment	M_{d0}	[Nm]	0,65	1,5	2,3	0,8	1,6	2,4
Stillstandsstrom	I_{d0}	[A]	1,3	2,4	3,5	1,4	2,4	3,5
Bemessungsdrehzahl	n_N	[rpm]	6.000			6.000		
Bemessungsdrehmoment	M_{dN}	[Nm]	0,5	1,0	1,5	0,65	1,2	1,8
Bemessungsstrom	I_{dN}	[A]	1,2	2,1	3,0	1,2	1,9	2,7
Bemessungsleistung	P_{dN}	[kW]	0,31	0,63	0,94	0,41	0,75	1,13
Polzahl	2p		6			8		
Baulänge ^{*)}	l_{38}	[mm]	135	159	195	143	169	195
Läuferträgheitsmoment	J_m	[kgcm ²]	0,22	0,36	0,57	0,25	0,41	0,58

^{*)} mit Resolver, ohne Bremse

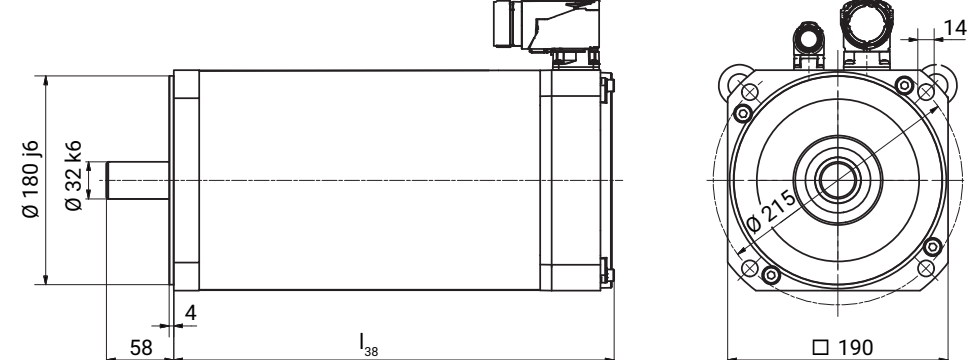


servoLINE

□ 110 mm

		[Nm]	classicLINE			dynamicLINE				powerLINE		
			RM 4-			DUM 6-				RM 8-		
			11.2	11.3	11.4	C1	C2	C3	C4	11.1	11.2	11.3
Stillstandsrehmoment	M_{d0}	[Nm]	7,0	10,0	12,0	3,9	5,7	7,1	8,5	5,2	8,0	11,1
Stillstandsstrom	I_{d0}	[A]	9,9	13,6	11,6	3,9	6,1	8,8	10,7	6,6	8,9	12,3
Bemessungsdrehzahl	n_N	[rpm]	6.000		4.000	4.000				4.000		
Bemessungsdrehmoment	M_{dN}	[Nm]	3,8	5,0	8,6	3,1	4,2	5,7	6,8	3,7	5,1	6,5
Bemessungsstrom	I_{dN}	[A]	5,9	7,6	8,6	3,1	4,5	5,5	6,6	4,7	5,7	7,2
Bemessungsleistung	P_{dN}	[kW]	2,4	3,1	3,6	1,3	1,8	2,4	2,8	1,6	2,1	2,7
Polzahl	2p		6			8				10		
Baulänge ^{*)}	l_{38}	[mm]	238	269	298	178	206	234	262	207	238	269
Läuferträgheitsmoment	J_m	[kgcm ²]	7,4	9,8	12,7	2,7	3,7	4,7	6,0	4,5	6,6	8,7

^{*)} mit Resolver, ohne Bremse



servoLINE

□ 190 mm

		[Nm]	classicLINE			dynamicLINE			powerLINE		
			RM 4-			DUM 6-			RM 8-		
			19.1	19.2	19.3	E1	E2	E3	19.1	19.2	19.3
Stillstandsrehmoment	M_{d0}	[Nm]	25	50	70	23,5	35	48	26	53	74
Stillstandsstrom	I_{d0}	[A]	22,2	32,2	46,2	16,9	24,8	38,2	23,0	34,1	45,3
Bemessungsdrehzahl	n_N	[rpm]	4.000	3.000		3.000			4.000	3.000	
Bemessungsdrehmoment	M_{dN}	[Nm]	16	31	33	14	19	27	17	32	40
Bemessungsstrom	I_{dN}	[A]	14,8	20,6	22,9	9,4	12,4	19,6	15,2	20,6	24,5
Bemessungsleistung	P_{dN}	[kW]	6,7	9,7	10,4	4,4	6,0	8,4	7,1	10,1	12,6
Polzahl	2p		6			8			6		
Baulänge ^{*)}	l_{38}	[mm]	348	428	508	266	294	322	302	382	462
Läuferträgheitsmoment	J_m	[kgcm ²]	84	147	210	57	79	102	79	144	209

^{*)} mit Resolver, ohne Bremse